

Zusammenfassung zu Lineare Algebra und Analytische Geometrie II

Sara Adams

11. Juli 2004

Diese Zusammenfassung basiert auf der Vorlesung
Lineare Algebra und Analytische Geometrie II
gehalten im Sommersemester 2003
von **Prof. Dr. Klaus Metsch**
an der Justus-Liebig Universität Gießen

Sara Adams

Zusammenfassung zu LAAG II - SS 2003

2

Inhaltsverzeichnis

1	Abkürzungen	2
2	Ringe und Polynome	3
2.1	Ringe	3
2.2	Der Primkörper	3
2.3	Die Polynommenge	4
2.4	Irreduzible Polynome	4
3	Eigenwerte und Darstellungsmatrizen	5
3.1	Eigenwerte	5
3.2	Einsetzen von Endomorphismen in Polynome	6
3.3	Das Minimalpolynom und der Satz von Cayley-Hamilton	6
3.4	Diagonalisierbarkeit	7
3.5	Die Jordansche Normalform	7
4	Euklidische und unitäre Vektorräume	9
4.1	Sesquilinearform	9
4.2	Skalarprodukte	9
4.3	Orthogonalität	10
4.4	Unitäre Abbildungen und Matrizen	11
4.5	Hermitesche Abbildungen und Matrizen	12
4.6	Die Hauptachsentransformation	13
4.7	Die Adjungierte	14
4.8	Normale Abbildungen und Matrizen	14
4.9	Vollständigkeit	15
4.10	Das vektorielle Produkt	15

1 Abkürzungen

\Rightarrow	„impliziert“
\Leftrightarrow	„äquivalent zu“
\forall	„für alle“
\exists	„es existiert ein“
$\exists!$	„es existiert genau ein“
$U \subseteq G$	„ U ist Teilmenge von G “
$U \subset G$	„ U ist echte Teilmenge von G “
$U \leq G$	„ U ist Untergruppe von G “
$f g$	„ f teilt g “

2 Ringe und Polynome

2.1 Ringe

Definitionen

- **R Ring** mit Verknüpfungen $+, \cdot \Leftrightarrow$
 - $(R, +)$ abelsche Gruppe (mit neutralem Element 0)
 - $(a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c) \forall a, b, c \in R$
 - $(a + b) \cdot c = a \cdot c + b \cdot c, a \cdot (b + c) = a \cdot b + a \cdot c \forall a, b, c \in R$
- **R kommutativer Ring** $\Leftrightarrow a \cdot b = b \cdot a \forall a, b \in R$
- **R Ring mit Eins** $\Leftrightarrow \exists 1 \in R : 1 \neq 0, 1 \cdot r = r \forall r \in R$
- **$\text{End}_K(V)$ Endomorphismenring** von V
- **$\phi : R \rightarrow S$ Ringhomomorphismus** $\Leftrightarrow R, S$ Ringe, $\phi(r_1 + r_2) = \phi(r_1) + \phi(r_2), \phi(r_1 \cdot r_2) = \phi(r_1) \cdot \phi(r_2) \forall r_1, r_2 \in R$
 - ϕ inj., surj., bij.: **Mono-, Epi-, Isomorphismus**
 - **Kern**(ϕ) = $\{r \in R : \phi(r) = 0\}$, **Bild**(ϕ) = $\{\phi(r) : r \in R\}$
- **R nullteilerfrei** $\Leftrightarrow \nexists 0 \neq a \in R : \exists 0 \neq b \in R, a \cdot b = 0$
- **I Ideal** von $R \Leftrightarrow (I, +) \leq (R, +), r \cdot i, i \cdot r \in I \forall i \in I, r \in R$
- **I maximales Ideal** von $R : I \neq R$ Ideal von $R, [J$ Ideal von $R, I \subset J \Rightarrow J = R]$
- **aR Hauptideal**: R komm. Ring, $a \in R, aR = \{a \cdot r : r \in R\}$
- **R Hauptidealring** $\Leftrightarrow R$ Int.bereich, $[I$ Ideal von $R \Rightarrow \exists a \in R : I = aR]$

Sätze

- R Ring mit Eins: $I \subseteq R$ Ideal $\Leftrightarrow I \neq \emptyset, [a, b \in I, r \in R \Rightarrow a + b, a \cdot r, r \cdot a \in I]$
- \mathbb{Z} ist Hauptidealring mit maximalen Idealen $p\mathbb{Z}, p$ Primzahl

2.2 Der Primkörper

- $r + I$ **Nebenklasse** von $I : r + I = \{r + i : i \in I\}$
- $R/I = \{r + I : r \in R\}$ **Faktorring** von R nach I :
 - $(r + I) + (s + I) = (r + s) + I$
 - $(r + I) \cdot (s + I) = (r \cdot s) + I$
- $r + I = s + I \Leftrightarrow s - r \in I$
- R kommutativer Ring mit Eins, I maximales Ideal von $R \Rightarrow R/I$ Körper

2.3 Die Polynommenge

- $K^\infty = \{(a_0, a_1, \dots) : |\{a_i : a_i \neq 0\}| < \infty\}$:
 - $(a_0, a_1, \dots) + (b_0, b_1, \dots) = (a_0 + b_0, a_1 + b_1, \dots)$ (Addition)
 - $k \cdot (a_0, a_1, \dots) = (k \cdot a_0, k \cdot a_1, \dots)$ (Skalarmultiplikation)
 - $(a_0, a_1, \dots) \cdot (b_0, b_1, \dots) = (c_0, c_1, \dots), c_k = \sum_{i=1}^k a_i \cdot b_{k-i}$ (Multiplikation)
- K^∞ kommutativer Ring mit Einselement $(1, 0, \dots)$
- $x^0 = (1, 0, \dots), x^1 = (0, 1, 0, \dots)$, usw.: $(a_0, a_1, \dots) = \sum_{i \geq 0} a_i \cdot x^i$
- $K[x]$ **Polynomring in einer Variablen** über K
 - $f = \sum [a_i \cdot x^i] \in K[x]$ **Polynom**
 - $\sum [a_i \cdot x^i] = \sum [b_i \cdot x^i] \Leftrightarrow a_i = b_i \forall i \in \mathbb{N}_0$ **Koeffizientenvergleich**
 - n **Grad** von $0 \neq f = \sum [a_i \cdot x^i] : n = \text{Grad}(f) = \max\{i : a_i \neq 0\}$
 - $\text{Grad}(0) = -\infty$
 - $\sum [a_i \cdot x^i] + \sum [b_i \cdot x^i] = \sum [(a_i + b_i) \cdot x^i]$
 - $k \cdot \sum [a_i \cdot x^i] = \sum [k \cdot a_i \cdot x^i]$
 - $(\sum [a_i \cdot x^i]) \cdot (\sum [b_i \cdot x^i]) = \sum_{i,j \geq 0} ([a_i \cdot x^i] \cdot [b_j \cdot x^j]) = \sum_{n \geq 0} (\sum_{i=0}^n [a_i \cdot b_{n-i} \cdot x^n])$
- $g \in K[x]$ **Teiler** von $f \in K[x] \exists h \in K[x] : f = g \cdot h$
- $f, g \in K[x]$ **teilerfremd**: \nexists gemeinsamer Teiler $t : \text{Grad}(t) \geq 1$
- **Gradsatz**: $f, g \in K[x], K$ Körper
 - $\text{Grad}(f + g) \leq \max\{\text{Grad}(f), \text{Grad}(g)\}$
 - $\text{Grad}(f \cdot g) = \text{Grad}(f) + \text{Grad}(g)$
 - $\text{Grad}(k \cdot f) = \text{Grad}(f) \forall 0 \neq k \in K$
- K Körper $\Rightarrow K[x]$ nullteilerfrei, Hauptidealring
- **Polynomdivision**: $f = \sum [a_i \cdot x^i], g = \sum [b_i \cdot x^i] \in K[x], \text{Grad}(f) = n / \text{geq} 0, \text{Grad}(g) = m / \text{geq} 0 \Rightarrow \exists! q, r \in K[x] : f = q \cdot g + r, \text{Grad}(r) < \text{Grad}(g)$
- $f, g \in K[x], f, g \neq 0$ teilerfremd $\Leftrightarrow \exists a, b \in K[x] : a \cdot f + b \cdot g = 1$

2.4 Irreduzible Polynome

Definitionen

- **Polynomabbildung** zu $f \in K[x] : K \rightarrow K, k \mapsto f(k) = \sum_{i=0}^n a_i \cdot k^i$
 - $(f + g)(k) = f(k) + g(k) \forall f, g \in K[x], k \in K$
 - $(f \cdot g)(k) = f(k) \cdot g(k) \forall f, g \in K[x], k \in K$
- $c \in K$ **Nullstelle** von $f \in K[x] : f(c) = 0$

- $f \in K[x]$ **irreduzibles Polynom** $\Leftrightarrow \text{Grad}(f) \geq 1, \nexists g, h \in K[x] : f = g \cdot h, \text{Grad}(g) \geq 1, \text{Grad}(h) \geq 1$
- a_n **Leitkoeffizient** von $f = \sum_{i=0}^n [a_i \cdot x^i], \text{Grad}(f) = n$
- $f \in K[x]$ **normiert**: Leitkoeffizient von $f = 1$
- $f \in K[x]$ **Linearfaktor**: $\text{Grad}(f) = 1, f$ irreduzibel, normiert
- s **Vielfachheit** von c als Nullstelle von $f : f = g \cdot (x - c)^s, (x - c) \nmid g$

Sätze

- $c \in K$ Nullstelle von $f \in K[x] \Leftrightarrow (x - c) \mid f$
- $0 \neq f \in K[x]$ hat max. $\text{Grad}(f)$ verschiedene Nullstellen
- $p, f_1, \dots, f_n \in K[x], p$ irreduzibel, $p \mid \prod_{i=1}^n f_i \Rightarrow \exists i : p \mid f_i$
- $f, g \in K[x]$ irreduzibel, normiert, $f \mid g \Rightarrow f = g$
- $0 \neq f \in K[x] \Rightarrow \exists a \in K, f_1, \dots, f_s \in K[x]$ irreduzibel, normiert: $f = a \cdot \prod_{i=1}^s f_i$, bis auf Reihenfolge eindeutig

3 Eigenwerte und Darstellungsmatrizen

3.1 Eigenwerte

Definitionen

- $\lambda \in K$ **Eigenwert** von $\phi : V \rightarrow V : V$ Vektorraum, $\exists v \in V : v \neq 0, \phi(v) = \lambda \cdot v$
- v **Eigenvektor** zum Eigenwert λ von $\phi : \phi(v) = \lambda \cdot v$
- **Eigenraum** von ϕ zu $\lambda : E(\phi, \lambda) = \{v \in V : \phi(v) = \lambda \cdot v\}$
- **Spektrum** von ϕ : Menge aller Eigenwerte von ϕ
- λ **Eigenwert** von $A \in K^{n \times n} : \exists v \in K^n : v \neq 0, A \cdot v = \lambda \cdot v$
- v **Eigenvektor** zum Eigenwert λ von $A \in K^{n \times n} : A \cdot v = \lambda \cdot v, v \neq 0$
- **Eigenraum** von $A \in K^{n \times n}$ zu $\lambda : E(A, \lambda) = \{v \in V : A \cdot v = \lambda \cdot v\}$
- P_A **charakteristisches Polynom** von $A \in K^{n \times n} : P_A = \det(A - x \cdot E) \in K[x]$
- P_ϕ **charakteristisches Polynom** von $\phi \in \text{End}_K(V) : P_\phi = P_A, A \in K^{n \times n}$ Darstellungsmatrix von ϕ (wohldefiniert)
- $\text{Spur}(A)$ **Spur** von $A = (a_{ij}) \in K^{n \times n} : \text{Spur}(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}$
- $U \subseteq V$ **invariant** unter $\phi \in \text{End}_K(V) : U$ Unterraum von $V, \phi(U) \subseteq U$

Sätze

- $\phi \in \text{End}_K(V), \lambda \in K \Rightarrow E(\phi, \lambda)$ Unterraum von V
- $\mu \neq \lambda$ Eigenwerte zu ϕ, v_μ, v_λ Eigenvektoren $\Rightarrow v_\mu, v_\lambda$ linear unabhängig
- $\phi \in \text{End}_K(V), \lambda_1, \dots, \lambda_s$ pw. verschieden $\Rightarrow \sum_{i=1}^s E(\phi, \lambda_i)$ direkte Summe
- λ Eigenwert von $A \in K^{n \times n} \Leftrightarrow \text{Rang}(A - \lambda \cdot E) < n$
- λ Eigenwert von $A \in K^{n \times n} \Leftrightarrow \lambda$ Nullstelle von P_A
- $A = (a_{ij}) \in K^{n \times n}$ Dreiecksmatrix $\Rightarrow P_A = \prod_{i=1}^n (a_{ii} - x)$
- $A \in K^{n \times n}, P_A = \sum_{i=0}^n [c_i \cdot x^i] \Rightarrow c_0 = \det(A), c_{n-1} = (-1)^{n-1} \cdot \text{Spur}(A), c_n = (-1)^n$
- λ Eigenwert von $\phi \in \text{End}_K(V) \Leftrightarrow \lambda$ Nullstelle von P_ϕ
- $\phi \in \text{End}_K(V) \Rightarrow \text{Grad}(P_\phi) = n, \phi$ hat max. n versch. Eigenwerte
- A Darstellungsmatrix von $\phi \Rightarrow P_\phi = P_A = \det(A - x \cdot E)$
- U ϕ -invariant $\Rightarrow \phi_{V/U} : V/U \rightarrow V/U, v + U \mapsto \phi(v) + U \in \text{End}_K(V/U)$ wohldefiniert
- $\dim(V) < \infty, \phi \in \text{End}_K(V), U$ ϕ -invarianter Unterraum von $V \Rightarrow P_\phi = P_{\phi_U} \cdot P_{\phi_{V/U}}$
- $M \in K^{n \times n} = \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & C \end{pmatrix}, A \in K^{r \times r}, C \in K^{s \times s} \Rightarrow \det(M) = \det(A) \cdot \det(C)$

3.2 Einsetzen von Endomorphismen in Polynome

- $\phi \in \text{End}_K(V), f, g \in K[x], c \in K :$
 - $(f + g)(\phi) = f(\phi) + g(\phi)$
 - $(f \cdot g)(\phi) = f(\phi) \cdot g(\phi)$
 - $(c \cdot f)(\phi) = c \cdot f(\phi)$
- $\phi \in \text{End}_K(V), f \in K[x] \Rightarrow \text{Kern}(f(\phi)) = \{v \in V : f(\phi)(v) = 0\}$ ϕ -invarianter Unterraum von V
- $\phi \in \text{End}_K(V), f_1, \dots, f_s \in K[x]$ teilerfremd $\Rightarrow \text{Kern}(\prod_{i=1}^s f_i(\phi)) = \bigoplus_{i=1}^s \text{Kern}(f_i(\phi))$
- $\phi \in \text{End}_K(V), f_1, \dots, f_s \in K[x]$ teilerfremd, $(\prod_{i=1}^s f_i)(\phi) = 0 \Rightarrow V = \bigoplus_{i=1}^s \text{Kern}(f_i(\phi))$

3.3 Das Minimalpolynom und der Satz von Cayley-Hamilton

- $\dim(V) < \infty, \phi \in \text{End}_K(V) \Rightarrow P_\phi(\phi) = 0$
- $\dim(V) < \infty, \phi \in \text{End}_K(V) \Rightarrow I = \{f \in K[x] : f(\phi) = 0\} \neq \emptyset$ Ideal, $\exists! m_\phi : m_\phi(\phi) = 0, [f \in K[x], f(\phi) = 0 \Rightarrow m_\phi \mid f], m_\phi$ normiert ($\Rightarrow I = m_\phi K[x]$)
 m_ϕ **Minimalpolynom** von ϕ
- **Satz von Cayley-Hamilton**: $1 \leq \dim(V) = n < \infty :$

- $m_\phi | P_\phi$
- λ Eigenwert von $\phi \Rightarrow m_\phi(\lambda) = 0$
- ϕ hat genau n versch. Eigenwerte $\Rightarrow m_\phi = (-1)^n \cdot P_\phi$
- $\phi \in \text{End}_K(V)$, U ϕ -invarianter Unterraum von V , $\dim(V) < \infty \Rightarrow \phi_U | m_\phi, \phi_{V/U} | m_\phi$

3.4 Diagonalisierbarkeit

Definitionen

- $\phi \in \text{End}_K(V)$ **diagonalisierbar**: $\dim(V) = n, \exists A \in K^{n \times n}$: A Darstellungsmatrix von ϕ in Diagonalgestalt
- $h \in K[x]$ **gemeinsames Vielfaches** von $f, g \in K[x]$: $f | h, g | h$
- $h \in K[x]$ **kleinstes gemeinsames Vielfaches** von $f, g \in K[x]$: h gemeinsames Vielfaches von f, g mit minimalem Grad

Sätze

- $\phi \in \text{End}_K(V)$:
 ϕ diagonalisierbar \Leftrightarrow
 V besitzt Basis aus Eigenvektoren von ϕ \Leftrightarrow
 $V = \bigoplus_{i=1}^s E(\phi, \lambda_i)$, $\lambda_1, \dots, \lambda_s$ die versch. Eigenwerte von ϕ \Leftrightarrow
 ϕ diagonalisierbar
- $\phi \in \text{End}_K(V)$, $1 \leq \dim(V) < \infty$: ϕ diagonalisierbar $\Leftrightarrow m_\phi$ zerfällt in versch. Linearfaktoren
- $\phi \in \text{End}_K(V)$ diagonalisierbar, U ϕ -invarianter Unterraum von V , $0 \leq \dim(U) < \dim(V) < \infty \Rightarrow \phi_U, \phi_{V/U}$ diagonalisierbar
- $V = U_1 + U_2$, $\phi \in \text{End}_K(V)$, $U_1, U_2 \neq 0$ ϕ -invariant m_i Minimalpolynom von $\phi_{U_i} \Rightarrow m_\phi$ ist das normierte kleinste gemeinsame Vielfache von m_1, m_2 , [ϕ diagonalisierbar $\Leftrightarrow \phi_{U_1}, \phi_{U_2}$ diagonalisierbar]
- **Simultane Transformation auf Diagonalgestalt**: $1 \leq \dim(V) < \infty, F \subseteq \text{End}(V)$:
 $[\phi \in F \Rightarrow \phi$ diagonalisierbar], $[\phi_1, \phi_2 \in F \Rightarrow \phi_1 \cdot \phi_2 = \phi_2 \cdot \phi_1] \Rightarrow$
 \exists Koordinatensystem, in dem alle $\phi \in F$ Diagonalgestalt annehmen

3.5 Die Jordansche Normalform

Definitionen

- A **Jordanmatrix**: $A = \begin{pmatrix} c & 1 & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & \ddots & 1 \\ & & & c \end{pmatrix}, c \in K$

- A in **Jordanscher Normalform**: $\exists A_1, \dots, A_r$ Jordanmatrizen: $A = \begin{pmatrix} A_1 & & \\ & \ddots & \\ & & A_r \end{pmatrix}$
- $H(\phi, \lambda)$ **Hauptraum** zum Eigenwert λ von ϕ : $m_\phi = g \cdot (x - \lambda)^r, (x - \lambda) \nmid g, H(\phi, \lambda) = \{v \in V : (\phi - \lambda)^r(v) = 0\} = \text{Kern}((\phi - \lambda)^r)$
- ϕ **triangulierbar**: $\exists A$ Darstellungsmatrix von ϕ in Jordanscher Normalform

Sätze

- $H(\phi, \lambda)$ ϕ -invarianter Unterraum von V , $m_{\phi|_{H(\phi, \lambda)}} = (x - \lambda)^r$
- $\phi \in \text{End}_K(V)$, $\lambda_1, \dots, \lambda_s$ die versch. Eigenwerte, m_ϕ zerfällt $\Rightarrow V = \bigoplus_{i=1}^s H(\phi, \lambda_i)$
- $1 \leq \dim(V) < \infty, \phi \in \text{End}_K(V)$, $m_\phi = (x - \lambda)^r \Rightarrow \phi$ hat Darstellungsmatrix in Jordanscher Normalform
- $\phi \in \text{End}_K(V)$:
 P_ϕ zerfällt in Linearfaktoren \Leftrightarrow
 m_ϕ zerfällt in Linearfaktoren \Leftrightarrow
 ϕ kann auf Jordansche Normalform gebracht werden \Leftrightarrow
 ϕ kann auf Dreiecksgestalt gebracht werden
- $\dim(V) \geq 1, \phi \in \text{End}(V)$, $m_\phi = (x - \lambda)^r, A = \begin{pmatrix} A_1 & & \\ & \ddots & \\ & & A_s \end{pmatrix}$ Darstellungsmatrix,
 A_1, \dots, A_s Jordanmatrizen:
 - $s = \dim(E(\phi, \lambda))$
 - $A_i \in K^{n_i \times n_i}, n_i \leq r$
 - A bis auf Reihenfolge der A_i eindeutig bestimmt
 - $s_j = \dim(\text{Kern}(\phi - \lambda)^j), j = 1, \dots, r \Rightarrow t_{j+1} - t_j$ Anzahl der Jordankästchen mit min. Größe $j + 1$
- $\phi \in \text{End}(V)$ triangulierbar, $m_\phi = \prod_{i=1}^s (x - \lambda_i)^{r_i}, P_\phi = \prod_{i=1}^s (x - \lambda_i)^{h_i}, \lambda_1, \dots, \lambda_s$ die versch. Eigenwerte von ϕ :
 - Jordansche Normalform bis auf Reihenfolge der Jordanmatrizen eindeutig
 - # Jordanmatrizen zum Eigenwert $\lambda_i = \dim(E(\phi, \lambda_i)) = n - \text{Rang}(A - \lambda_i \cdot E)$
 - $h_i = \dim(H(\phi, \lambda_i))$
 - größte Jordanmatrix zum Eigenwert λ_i ist $\in K^{r_i \times r_i}$
 - $t_i = \dim(\text{Kern}(\phi - \lambda_i)^j), j = 0, \dots, r_i \Rightarrow t_{j+1} - t_j$ Anzahl der Jordanmatrizen zum Eigenwert λ_i mit min. Größe $j + 1$

4 Euklidische und unitäre Vektorräume

4.1 Sesquilinearform

Definitionen

- $\phi : V \rightarrow W$ **semilinear mit begleitendem Automorphismus** $\alpha : \alpha \in \text{Aut}(K), \phi(v_1 + v_2) = \phi(v_1) + \phi(v_2), \phi(k \cdot v) = k^\alpha \cdot \phi(v) \forall v_1, v_2, v \in V, k \in K$
- $\text{Kern}(\phi) = \{v \in V : \phi(v) = 0\}, \text{Bild}(\phi) = \{\phi(v) : v \in V\}$
- $s : V \times V \rightarrow K$ **Sesquilinearform mit begleitendem Automorphismus** $\alpha \in \text{Aut}(K)$:
 - $s(v_1 + v_2, w) = s(v_1, w) + s(v_2, w)$
 - $s(v, w_1 + w_2) = s(v, w_1) + s(v, w_2)$
 - $s(k \cdot v, w) = k \cdot s(v, w)$
 - $s(v, k \cdot w) = k^\alpha \cdot s(v, w)$
- $\alpha = 1$: s **Bilinearform**
- s **nicht ausgeartet**: $s(v, w) = 0 \forall w \in V \Rightarrow v = 0, s(w, v) = 0 \forall w \in V \Rightarrow v = 0$
- $A = (a_{ij}) \in K^{n \times n}$ **Darstellungsmatrix** der Sesquilinearform $s : V \times V \rightarrow K$ mit begleitendem Automorphismus $\alpha \in \text{Aut}(K) : (v_1, \dots, v_n)$ Basis von $V, a_{ij} = s(v_i, v_j)$

Sätze

- A Darstellungsmatrix von s, x, y Koordinatenvektoren von $v, w \Rightarrow s(v, w) = x^T \cdot A \cdot y^\alpha$
- B_1, B_2 Koord.systeme, T Transformationsmatrix des Koord.wechsels von B_1 auf B_2, s Sesquilinearform mit Darstellungsmatrizen $A_1, A_2 \Rightarrow A_1 = T^T \cdot A_2 \cdot T^\alpha$
- s Sesquilinearform mit Darstellungsmatrix $A : s$ ausgeartet $\Leftrightarrow \det(A) = 0$

In den folgenden Abschnitten ist der Körper $K \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$

4.2 Skalarprodukte

Definition

- $\bar{c} = a - bi$ **komplex konjugierte Zahl** zu $c = a + bi$
- $\bar{\cdot} : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, c \mapsto \bar{c}$ **komplexe Konjugation** $\in \text{Aut}(\mathbb{C})$
- $|c| = \sqrt{c \cdot \bar{c}}$ **Betrag** von $c \in \mathbb{C}$ Sesquilinearform mit komplexer Konjugation als begleitendem Automorphismus : $s(k \cdot v, l \cdot w) = k \cdot s(v, w) \cdot \bar{l}$
- $s : V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ **hermitesch**: $s(v, w) = \overline{s(w, v)} \forall v, w \in V$
- $s : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ **symmetrisch**: $s(v, w) = s(w, v) \forall v, w \in V$
- $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ **hermitesch**: $A = \overline{A^T}$

- $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ **symmetrisch**: $A = A^T$
- s **positiv definit**: $s(v, v) > 0 \forall 0 \neq v \in V$
- s **Skalarprodukt** : s positiv definite, hermitesche Sesquilinearform (Schreibweise: $s(v, w) = (v, w)$)
- V **euklidischer Vektorraum**: V \mathbb{R} -Vektorraum mit Skalarprodukt
- V **unitärer Vektorraum**: V \mathbb{C} -Vektorraum mit Skalarprodukt
- s **kanonisches Skalarprodukt**: $(x, y) = x^T \cdot \bar{y}$

Sätze

- A Darstellungsmatrix von $s : A$ hermitesch $\Leftrightarrow s$ hermitesch
- s Skalarprodukt $\Rightarrow s$ nicht ausgeartet
- **Schwarzsche Ungleichung**: $(\cdot, \cdot) : V \rightarrow V$ Skalarprodukt $\Rightarrow |(v, w)|^2 \leq (v, v) \cdot (w, w) \forall v, w \in V, [(v, w)]^2 = (v, v) \cdot (w, w) \Leftrightarrow v, w$ linear abhängig

4.3 Orthogonalität

Definitionen

- $v, w \in V$ **orthogonal**: $(v, w) = 0$
- B **Orthogonalbasis**: B Basis aus paarweise orthogonalen Vektoren
- B **Orthonormalbasis**: B Orthogonalbasis aus normierten Vektoren
- M^\perp **Senkrechttraum** zu $M : M^\perp = \{v \in V : (v, w) = 0 \forall w \in M\}$
- W **das orthogonale Komplement** von U in $V \Leftrightarrow V = U \perp W \Leftrightarrow V = U \oplus W, (u, w) = 0 \forall u \in U, w \in W,$
- $\|v\| = \sqrt{(v, v)}$ **Länge** von $v \in V$

Sätze

- $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ Orthogonalbasis, $v \in V \Rightarrow v = \sum_{i=1}^n (v, v_i) \cdot v_i$
- **Orthogonalisierungsverfahren nach E. Schmidt**: $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ Basis von $V \Rightarrow \exists \{w_1, \dots, w_s\}$ Orthonormalbasis: $\langle w_1, \dots, w_s \rangle = \langle v_1, \dots, v_s \rangle \forall s = 1, \dots, n$
 - $w_1 = \frac{1}{\sqrt{(v_1, v_1)}} \cdot v_1$
 - $w = v_{s+1} - \sum_{i=1}^s (v_{s+1}, w_i) \cdot w_i$
 - $w_{s+1} = \frac{1}{\sqrt{(w, w)}} \cdot w$
- $\dim(V) = n < \infty, U$ Unterraum von $V \Rightarrow V = U \oplus U^\perp$

- U, U_1, U_2, U_3 Unterräume von V :
 - $U_1 \subseteq U_2 \Rightarrow U_2^\perp \subseteq U_1^\perp$
 - $(U_1 + U_2)^\perp = U_1^\perp \cap U_2^\perp$
 - $U \subseteq U^{\perp\perp}, U^\perp = U^{\perp\perp\perp}$
 - $U_1^\perp + U_2^\perp \subseteq (U_1 \cap U_2)^\perp$
 - $\dim(V) < \infty \Rightarrow U = U^{\perp\perp}$
 - $\dim(V) < \infty \Rightarrow U_1^\perp + U_2^\perp = (U_1 \cap U_2)^\perp$

4.4 Unitäre Abbildungen und Matrizen

Definitionen

- $\phi : V \rightarrow V$ **unitär**: V \mathbb{C} -Vektorraum, $(\phi(v), \phi(w)) = (v, w) \forall v, w \in V$
- $\phi : V \rightarrow V$ **orthogonal**: V \mathbb{R} -Vektorraum, $(\phi(v), \phi(w)) = (v, w) \forall v, w \in V$
- $U \in \mathbb{C}^{n \times n}$ **unitär** $\Leftrightarrow U \cdot \overline{U^T} = E \Leftrightarrow U \in GL(\mathbb{C}, n), U^{-1} = \overline{U^T}$
- $U \in \mathbb{R}^{n \times n}$ **orthogonal** $\Leftrightarrow U \cdot U^T = E \Leftrightarrow U \in GL(\mathbb{R}, n), U^{-1} = U^T$
- $\phi : V \rightarrow V, \dim(V) = 2$ **Geradenspiegelung**: $\phi(v) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot v \forall v \in V$
- $\phi : V \rightarrow V, \dim(V) = 2$ **Drehung um α** : $\phi(v) = \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix} \cdot v \forall v \in V$
- $\phi : V \rightarrow V, \dim(V) = 2$ **Punktspiegelung**: ϕ Drehung um $\alpha = \pi$
- $U(\alpha)$ **Drehmatrix**: $U(\alpha) = \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix}$
- $U(n)$ **unitäre Gruppe**: $U(n) = \{U \in GL(\mathbb{C}, n) : U \text{ unitär}\}$
- $O(n)$ **orthogonale Gruppe**: $O(n) = \{O \in GL(\mathbb{R}, n) : O \text{ orthogonal}\}$

Sätze

- $\phi \in \text{End}_{\mathbb{C}}(V), 1 < \dim(V) < \infty, U$ Darstellungsmatrix von ϕ in einem orthonormalen Koord.sys: U unitär $\Leftrightarrow \phi$ unitär
- $\dim(V) = 2, \phi \in \text{End}_{\mathbb{R}}(V)$ orthogonal
 - ϕ besitzt Eigenwert $\Rightarrow \phi = id \vee \phi$ Punktspiegelung $\vee \phi$ Geradenspiegelung
 - ϕ besitzt keinen Eigenwert $\Rightarrow \phi$ Drehung, Darstellungsmatrix $U(\alpha), 0 < \alpha < \pi$ in geeignetem Koord.system
- $\phi \in \text{End}_{\mathbb{C}}(V)$ unitär
 - λ Eigenwert von $\phi \Rightarrow |\lambda| = 1$
 - $\dim(V) < \infty, \phi$ injektiv $\Rightarrow \phi$ bijektiv

- $\dim(V) < \infty \Rightarrow (\phi(v), w) = (v, \phi^{-1}(w)) \forall v, w \in V$
- v, w Eigenvektoren zu versch. Eigenwerten $\Rightarrow (v, w) = 0$
- W ϕ -invarianter Unterraum von $V \Rightarrow \phi_W$ unitär
- $\dim(V) < \infty, W$ ϕ -invarianter Unterraum von $V \Rightarrow \phi(W^\perp) \subseteq W$

- V unitärer Vektorraum, $\dim(V) < \infty, \phi \in \text{End}_{\mathbb{C}}(V) \Rightarrow \exists B$ Orthonormalbasis von $V : B$ besteht aus Eigenvektoren von ϕ (ϕ diagonalisierbar mit Diagonaleinträgen $|\lambda| = 1$)
- $f \in \mathbb{R}[x]$ irreduzibel $\Rightarrow \text{Grad}(f) \in \{1, 2\}$
- V euklidischer Vektorraum, $1 \leq \dim(V) < \infty, \phi \in \text{End}_{\mathbb{R}}(V)$ orthogonal $\Rightarrow \exists W$ ϕ -invarianter Unterraum von $V, 1 \leq \dim(W) \leq 2$
- V euklidischer Vektorraum, $1 \leq \dim(V) = n < \infty, \phi \in \text{End}_{\mathbb{R}}(V)$ orthogonal $\Rightarrow \exists$

Koord.system:
$$\begin{pmatrix} a_1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & a_r & & & \\ & & & U_1 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & U_s \end{pmatrix}, a_1, \dots, a_r \in \{-1, 1\}, U_i = U(\alpha_i) \in \mathbb{R}^{2 \times 2},$$

 $0 < \alpha_i < \pi, r + 2 \cdot s = n$ Darstellungsmatrix von ϕ , eindeutig bis auf Reihenfolge

- $V = \mathbb{C}^{n \times n}, (\cdot, \cdot)$ kanonisches Skalarprodukt, $U \in \mathbb{C}^{n \times n} :$
 - U unitär \Leftrightarrow
 - Die Spaltenvektoren von U bilden eine Orthonormalbasis \Leftrightarrow
 - Die Zeilenvektoren von U bilden eine Orthonormalbasis
- $\phi_1, \phi_2 \in \text{End}_{\mathbb{C}}(V)$ unitär $\Rightarrow \phi_2 \circ \phi_1, \phi^{-1}$ unitär, $U(n) \subseteq \text{End}_{\mathbb{C}}(V)$
- $U \in U(n) \Rightarrow |\det(U)| = 1$
- $U, S \in GL(\mathbb{C}, n)$ unitär $\Rightarrow U \cdot S, U^{-1}$ unitär, $\{U \in GL(\mathbb{C}, n) : U \text{ unitär}\} \subseteq GL(\mathbb{C}, n)$
- $U \in \mathbb{C}^{n \times n}$ unitär $\Rightarrow \exists S \in \mathbb{C}^{n \times n} : S^{-1} \cdot U \cdot S$ unitäre Diagonalmatrix
- U unitär, $\phi : V \rightarrow V, v \mapsto U \cdot v \Rightarrow \phi$ diagonalisierbar

4.5 Hermitesche Abbildungen und Matrizen

Definitionen

- $H \in K^{n \times n}$ **positiv definit**: $\bar{x}^T \cdot H \cdot x > 0 \forall x \in K^n \setminus \{0\}$
- $H \in K^{n \times n}$ **positiv semidefinit**: $\bar{x}^T \cdot H \cdot x \geq 0 \forall x \in K^n \setminus \{0\}$

Sätze

- V eukl./unitärer Vektorraum, $\dim(V) < \infty$, B orthonormales Koord.system von V , $\phi \in \text{End}(V)$, $H = {}_B\phi_B$: ϕ hermitesch $\Leftrightarrow H$ hermitesch
- $\phi \in \text{End}(V)$ hermitesch, V eukl./unitärer Vektorraum:
 - λ Eigenwert von $\phi \Rightarrow \lambda \in \mathbb{R}$
 - P_ϕ zerfällt in Linearfaktoren
 - Eigenvektoren zu versch. Eigenwerten sind orthogonal
 - W ϕ -invarianter Unterraum von $V \Rightarrow \phi_W$ hermitesch, W^\perp ϕ -invariant
- V eukl./unitärer Vektorraum, $\dim(V) < \infty$, $\phi \in \text{End}(V)$:
 ϕ hermitesch $\Leftrightarrow \exists$ Orthogonalbasis aus Eigenvektoren von ϕ , alle Eigenwerte sind reel
- V eukl./unitärer Vektorraum, $\dim(V) < \infty$, $\phi_1, \dots, \phi_s \in \text{End}(V)$ hermitesch, $\phi_i \circ \phi_j = \phi_j \circ \phi_i \forall i, j \Rightarrow \exists$ Orthogonalbasis aus Eigenvektoren aller ϕ_i
- $H_1, \dots, H_s \in \mathbb{C}^{n \times n}$ hermitesch, $H_i \cdot H_j = H_j \cdot H_i \forall i, j \Rightarrow \exists U \in \mathbb{C}^{n \times n}$ unitär: $U^{-1} \cdot H_i \cdot U \in \mathbb{R}^{n \times n}$ Diagonalmatrix $\forall i = 1, \dots, s$
- $H \in K^{n \times n}$:
 H hermitesch und positiv semidefinit \Leftrightarrow
 H hermitesch, alle Eigenwerte von H sind nichtnegativ \Leftrightarrow
 $\exists M \in K^{n \times n}$: $H = \overline{M^T} \cdot M$
- $H \in K^{n \times n}$:
 H hermitesch und positiv definit \Leftrightarrow
 H hermitesch, alle Eigenwerte von H sind positiv \Leftrightarrow
 $\exists M \in GL(K, n)$: $H = \overline{M^T} \cdot M$

4.6 Die Hauptachsentransformation

- **Hauptachsentransformation:** V K -Vektorraum, $\dim(V) < \infty$, $f: V \times V \rightarrow K$ hermitesch, H Darstellungsmatrix von f im Koord.system $B \Rightarrow \exists$ Koord.system B_0 :
 - Die Darstellungsmatrix D von f im System B_0 ist reelle Diagonalmatrix.
 - Die Transformationsmatrix von B auf B_0 ist unitär.
 - Die Diagonaleinträge von D sind die Eigenwerte von H .
- **Trägheitssatz von Sylvester:** V K -Vektorraum, $\dim(V) = n < \infty$, $f: V \times V \rightarrow K$ hermitesch, H Darstellungsmatrix von f im Koord.system B , k Anzahl der positiven, l Anzahl der negativen Eigenwerte von $H \Rightarrow k, l$ unabhängig von der Wahl von B
- V K -Vektorraum, $\dim(V) < \infty$, $f: V \times V \rightarrow K$ hermitesch $\Rightarrow \exists$ Darstellungsmatrix in Diagonalgestalt mit Einträgen $\in \{-1, 0, 1\}$, Anzahl der Einträge unabhängig vom Koord.system

4.7 Die Adjungierte

- ϕ^t **Adjungierte** zu $\phi \in \text{End}(V)$, V eukl./unitärer Vektorraum, $(\phi(v), w) = (v, \phi^t(w)) \forall v, w \in V$ (eindeutig festgelegt durch ϕ)
- $A^t = \overline{A^T}$ **Adjungierte** zu $A \in K^{n \times n}$
- A Darstellungsmatrix von $\phi \in \text{End}(V)$ in einem orthonormalen Koord.system $\Rightarrow A^t$ Darstellungsmatrix von ϕ^t
- $M, N \in K^{n \times n} \Rightarrow (M + N)^t = M^t + N^t$, $(M \cdot N)^t = N^t \cdot M^t$, $M^{tt} = M$
- $\phi_1, \phi_2 \in \text{End}(V)$, $\dim(V) < \infty \Rightarrow (\phi_2 \circ \phi_1)^t = \phi_1^t \circ \phi_2^t$, $(\phi_1 + \phi_2)^t = \phi_1^t + \phi_2^t$, $\phi^{tt} = \phi$
- $\phi \in \text{End}(V)$, $\dim(V) < \infty \Rightarrow \text{Bild}(\phi^t) = (\text{Kern}(\phi))^\perp$, $\text{Kern}(\phi^t) = (\text{Bild}(\phi))^\perp$
- V eukl./unitärer Vektorraum, $\dim(V) < \infty$, $\phi \in \text{End}(V)$:
 - ϕ injektiv $\Leftrightarrow \phi^t$ surjektiv
 - ϕ surjektiv $\Leftrightarrow \phi^t$ injektiv
 - ϕ bijektiv $\Leftrightarrow \phi^t$ bijektiv

4.8 Normale Abbildungen und Matrizen

- $\phi \in \text{End}(V)$ **normal:** V eukl./unitärer Vektorraum, $\phi \circ \phi^t = \phi^t \circ \phi$
- $A \in K^{n \times n}$ **normal:** $A \cdot A^t = A^t \cdot A$
- $\phi \in \text{End}(V)$ normal \Leftrightarrow Darstellungsmatrix von ϕ in einem orthonormalen Koord.system normal
- $\phi \in \text{End}(V)$ hermitesch/unitär $\Rightarrow \phi$ normal
- $A \in K^{n \times n} \Rightarrow \exists! H_1, H_2 \in \mathbb{C}^{n \times n}$ hermitesch: $A = H_1 + i \cdot H_2$, $H_1 = \frac{1}{2}(A + A^t)$, $H_2 = \frac{1}{2i}(A - A^t)$, [A normal $\Leftrightarrow H_1 \cdot H_2 = H_2 \cdot H_1$]
- V unitärer Vektorraum, $\dim(V) < \infty$, $\phi \in \text{End}_{\mathbb{C}}(V)$:
 ϕ normal \Leftrightarrow
 \exists Orthogonalbasis aus Eigenvektoren von $\phi \Leftrightarrow$
 $(\phi(v), \phi(v)) = (\phi^t(v), \phi^t(v)) \forall v \in V \Leftrightarrow$
 ϕ normal
- V eukl./unitärer Vektorraum, $\dim(V) < \infty$, $\phi \in \text{End}(V)$ normal, W ϕ -invarianter Unterraum von V :
 - W ist ϕ^t -invariant
 - W^\perp invariant unter ϕ, ϕ^t
 - ϕ_W normal, $(\phi_W)^t = (\phi^t)_W$
- V eukl./unitärer Vektorraum, $\dim(V) < \infty$, $\phi \in \text{End}(V) \Rightarrow \exists W$ ϕ -invarianter Unterraum von V : $\dim(W) \in \{1, 2\}$

- V eukl./unitärer Vektorraum, $\dim(V) < \infty, \phi \in \text{End}(V)$ normal $\Rightarrow \exists$ orthonormales

$$\text{Koord.system: } \begin{pmatrix} a_1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & a_r & & & \\ & & & A_1 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & A_s \end{pmatrix}, a_1, \dots, a_r \in \mathbb{R}, A_i \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$$

normale Darstellungsmatrix von ϕ

4.9 Vollständigkeit

Definitionen

- $|\cdot| : V \rightarrow \mathbb{R}$ Norm auf $V : V$ K -Vektorraum:
 - $|v| > 0 \forall v \in V \setminus \{0\}, [|v| = 0 \Leftrightarrow v = 0]$
 - $|k \cdot v| = |k| \cdot |v| \forall k \in K, v \in V$
 - $|v + w| \leq |v| + |w| \forall v, w \in V$
- $(v_i)_i \subset V$ **Cauchyfolge**: $\forall \epsilon > 0 \exists N \in \mathbb{N} : |v_i - v_j| < \epsilon \forall i, j \geq N$
- $(v_i)_i \subset V$ **konvergiert** gegen $v \in V : \forall \epsilon > 0 \exists N \in \mathbb{N} : |v_i - v| < \epsilon \forall i \geq N$
- V **vollständig**: V normierter Vektorraum, in dem jede Cauchyfolge in V konvergent ist

Sätze

- (\cdot, \cdot) Skalarprodukt auf $V \Rightarrow |\cdot| : V \rightarrow \mathbb{R}, v \mapsto |v| = \sqrt{(v, v)}$ Norm auf V
- $\dim(V) < \infty, |\cdot|_1, |\cdot|_2$ Normen auf $V \Rightarrow \exists a, b \in \mathbb{R}^+ : \frac{1}{b} \cdot |v|_2 \leq |v|_1 \leq a \cdot |v|_2 \forall v \in V$
- V \mathbb{R} -Vektorraum, $\dim(V) < \infty : (v_i)_i$ konvergiert gegen $v \in V$ bzgl. einer Norm auf $V \Rightarrow (v_i)_i$ konvergiert gegen $v \in V$ bzgl. jeder Norm auf V
- Jeder endlich-dimensionale, normierte \mathbb{R} -Vektorraum ist vollständig

4.10 Das vektorielle Produkt

$V = \mathbb{R}^3, (e_1, e_2, e_3)$ orthonormales Koord.system

- $v \times w$ **vektorielles Produkt**: $v = \sum_{i=1}^3 [x_i \cdot e_i], w = \sum_{i=1}^3 [y_i \cdot e_i], x_i, y_i \in \mathbb{R}, v \times w = (x_2 \cdot y_3 - x_3 \cdot y_2) \cdot e_1 + (x_3 \cdot y_1 - x_1 \cdot y_3) \cdot e_2 + (x_1 \cdot y_2 - x_2 \cdot y_1) \cdot e_3$
- $v_1, v_2, v_3 \in V, a_1, a_2 \in \mathbb{R} :$
 - $v_1 \times v_2 = -(v_2 \times v_1)$
 - $(a_1 \cdot v_1 + a_2 \cdot v_2) \times v_3 = a_1 \cdot (v_1 \times v_3) + a_2 \cdot (v_2 \times v_3)$
 - $(v_1 \times v_2) \times v_3 = -(v_2, v_3) \cdot v_1 + (v_1, v_3) \cdot v_2$
 - $(v_1 \times v_2) \times v_3 + (v_2 \times v_3) \times v_1 + (v_3 \times v_1) \times v_2 = 0$ (**Jacobi-Identität**)

- $u, v, w \in V, x, y, z$ die dazugehörigen Koord.vektoren im Koord.system (e_1, e_2, e_3) :

- $(u \times v, w) = \det(x \ y \ z)$
- $v \times w = 0 \Leftrightarrow v, w$ linear unabhängig
- $v \times w$ ist orthogonal zu v und w

- $v_1, v_2, v_3, v_4 \in V :$

- $(v_1 \times v_2, v_3) = (v_1, v_2 \times v_3)$
- $(v_1 \times v_2, v_3 \times v_4) = (v_1, v_3) \cdot (v_2, v_4) - (v_1, v_4) \cdot (v_2, v_3)$
- $(v_1 \times v_2, v_1 \times v_2) = |v_1|^2 \cdot |v_2|^2 - (v_1, v_2) \cdot (v_2, v_1) = |v_1|^2 \cdot |v_2|^2 \cdot \sin^2(\alpha), \cos(\alpha) = \frac{(v_1, v_2)}{|v_1| \cdot |v_2|}$